

Exercice I :

Le but de cet exercice est de prouver le théorème de Cauchy linéaire

Dans toute la suite E sera un espace vectoriel de dimension finie notée p , I un **segment** non trivial de \mathbb{R} , a une fonction continue de I dans $\mathcal{L}(E)$ et b une fonction continue de I dans E .

On note ℓ la longueur de I , $\|\cdot\|_E$ une norme de E et $\|\cdot\|_\infty$ la norme infinie des fonctions continues de I dans E relativement à $\|\cdot\|_E$, c'est-à-dire que pour tout $x \in \mathcal{C}^0(I, E)$,

$$\|x\|_\infty = \sup_{t \in I} \|x(t)\|_E$$

Pour $t_0 \in I$ et $x_0 \in E$, on considère le problème de Cauchy linéaire (à valeurs vectorielles)

$$(PC) \begin{cases} x'(t) = a(t)(x(t)) + b(t) \\ x(t_0) = x_0 \end{cases}$$

On rappelle qu'une fonction x de I vers E est de classe \mathcal{C}^1 et vérifie (PC) si et seulement si elle est continue et vérifie l'équation intégrale

$$\forall t \in I, \quad x(t) = x_0 + \int_{t_0}^t (a(u)(x(u)) + b(u)) du.$$

On veut montrer que (PC) admet une unique solution. On procède par approximations. On considère la fonction x_0 définie sur I par $x_0 : t \mapsto x_0$ et, pour tout entier n , on pose

$$x_{n+1} : t \mapsto x_0 + \int_{t_0}^t (a(u)(x_n(u)) + b(u)) du.$$

Le but est alors de démontrer que la suite de fonctions (x_n) converge une fonction x qui sera la solution cherchée. On va montrer que cette convergence est uniforme afin de pouvoir appliquer les théorèmes usuels d'intégration.

- 1) Justifier que $\forall n \in \mathbb{N}^*, \forall t \in I$,

$$x_{n+1}(t) - x_n(t) = \int_{t_0}^t a(u)(x_n(u) - x_{n-1}(u)) du.$$

- 2) Pour toute application f dans $\mathcal{L}(E)$, on pose

$$N(f) = \sup_{x \in E, \|x\|=1} \|f(x)\|_E.$$

- a) Justifier que $N(f)$ est bien définie
 b) Montrer que $f \mapsto N(f)$ est une norme sur $\mathcal{L}(E)$.
 3) Justifier qu'il existe $M \in \mathbb{R}$, tel que $\forall t \in I, N(a(t)) \leq M$.

En déduire que pour tout $n \in \mathbb{N}^*$

$$\|a(t)(x_n(t) - x_{n-1}(t))\|_E \leq M \|x_n(t) - x_{n-1}(t)\|_E.$$

- 4) En déduire que

$$\forall n \in \mathbb{N}^*, \forall t \in I, \|x_{n+1}(t) - x_n(t)\|_E \leq \frac{M^n \ell^n}{n!} \|x_1 - x_0\|_\infty.$$

- 5) Montrer que la suite de fonction (x_n) converge uniformément vers une fonction x .

On pourra faire apparaître une série de fonctions.

- 6) Vérifier que la fonction x est solution du problème de Cauchy (on pourra utiliser le rappel sur l'équivalence du problème de Cauchy et de l'équation intégrale).
- 7) Montrer l'unicité de la solution du problème de Cauchy.
On pourra considérer deux solutions et, en procédant comme ci-dessus, montrer que la norme infinie de la différence est nulle.
- 8) Comment étendre le résultat au cas où I est un intervalle mais n'est pas un segment ?

Exercice II :

Soit $n \in \mathbb{N}^*$ et $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} .

- 1) Soit $B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$. On considère $\varphi_B : (\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K}))^n \rightarrow \mathbb{K}$ définie par

$$\varphi_B : (Y_1, \dots, Y_n) \mapsto \sum_{i=1}^n \det_{can}(Y_1, \dots, Y_{i-1}, B Y_i, Y_{i+1}, \dots, Y_n)$$

où can désigne la base canonique de $\mathcal{M}_{n,1}(\mathbb{K})$.

- a) Montrer que φ_B est une formule multilinéaire alternée.
 - b) En déduire qu'il existe $\alpha \in \mathbb{K}$ tel que $\varphi_B = \alpha \det_{can}$. Exprimer α à l'aide des coefficients de B .
- 2) Soit $A : \mathbb{R} \rightarrow \mathcal{M}_n(\mathbb{K})$ est une fonction continue. On considère le système différentiel :

$$X'(t) = A(t) X(t) \tag{E}$$

Soit (X_1, X_2, \dots, X_n) un système fondamental de solutions de (E), on note

$$W : t \mapsto W(X_1, \dots, X_n)(t)$$

son déterminant Wronskien dans la base canonique.

Montrer que : $\forall (s, t) \in \mathbb{R}, W(t) = W(s) \exp \left(\int_s^t \text{tr}(A(u)) du \right)$.

- 3) Appliquer le résultat précédent au wronskien d'un système fondamental de solutions d'une équation différentielle linéaire scalaire d'ordre n :

$$y^{(n)}(t) = a_0(t)y(t) + \dots + a_{n-1}(t)y^{(n-1)}(t)$$

où a_0, \dots, a_{n-1} sont des fonctions continues sur \mathbb{R} à valeurs scalaires.