

L'utilisation des calculatrices n'est pas autorisée pour cette épreuve.

Le sujet est composé d'un exercice et d'un problème.

Exercice

Une partition d'un ensemble E est un ensemble P de parties toutes non vides de E , 2 à 2 disjointes et de réunion E .

Par exemple pour $E = \{1, 2\}$ les partitions sont $\{\{1, 2\}\}$ et $\{\{1\}, \{2\}\}$.

On note T_n le nombre de partitions d'un ensemble à n éléments. Ainsi $T_0 = T_1 = 1$ et $T_2 = 2$.

1. Donner les partitions de $\{1, 2, 3\}$. En déduire T_3 .
2. Montrer que pour tout entier n , $T_{n+1} = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} T_k$.
3. En déduire que pour tout entier n , $T_n \leq n!$.
4. On considère la série entière $\sum_{n \geq 0} \frac{T_n}{n!} x^n$. Justifier que son rayon de convergence R n'est pas nul.
5. Montrer que pour $x \in]-R, R[$,

$$\sum_{n=0}^{+\infty} \frac{T_n}{n!} x^n = e^{e^x - 1}$$

6. En déduire que pour tout $n \in \mathbb{N}$

$$T_n = \frac{1}{e} \sum_{k=0}^{+\infty} \frac{n^k}{k!}$$

Problème (X-ENS MP 2017)

Dans tout le problème

- E est un \mathbb{R} -espace vectoriel de dimension finie $n \in \mathbb{N}^*$,
- Id est l'application identité sur E : $\text{Id}(x) = x$ pour tout $x \in E$,
- $\mathcal{L}(E)$ est l'algèbre des endomorphismes de E ,
- $\text{GL}(E)$ est le groupe des automorphismes de E ,
- $E^* = \mathcal{L}(E, \mathbb{R})$ est l'espace vectoriel des formes linéaires sur E ,
- $A(E)$ est l'espace vectoriel des applications $\omega : E \times E \rightarrow \mathbb{R}$ qui sont bilinéaires et antisymétriques, c'est-à-dire qui vérifient, quel que soit $(x, y, z) \in E^3$ et quel que soit $\lambda \in \mathbb{R}$,
$$\omega(\lambda x + y, z) = \lambda\omega(x, z) + \omega(y, z), \quad \omega(x, \lambda y + z) = \lambda\omega(x, y) + \omega(x, z),$$
$$\omega(x, y) = -\omega(y, x).$$

Pour tout $\omega \in A(E)$ et $x \in E$, on note $\omega(x, \cdot)$ la forme linéaire définie par

$$\begin{aligned} \omega(x, \cdot) : E &\rightarrow \mathbb{R} \\ y &\mapsto \omega(x, y) \end{aligned}$$

Pour tout $\omega \in A(E)$, on note φ_ω l'application linéaire définie par

$$\begin{aligned} \varphi_\omega : E &\rightarrow E^* \\ x &\mapsto \omega(x, \cdot) \end{aligned}$$

Un élément ω de $A(E)$ est appelé forme symplectique sur E si φ_ω est un isomorphisme de E sur E^* .

On note

- $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ l'algèbre des matrices carrées de taille n à coefficients réels,
- $\text{GL}_n(\mathbb{R})$ le groupe des matrices inversibles de taille n à coefficients réels,
- I_n la matrice unité de taille n ,
- lorsque n est pair, J_n la matrice carrée de taille n définie par blocs

$$J_n = \begin{pmatrix} 0 & -I_{\frac{n}{2}} \\ I_{\frac{n}{2}} & 0 \end{pmatrix}$$

- \det l'application déterminant sur $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$,
- M^\top la transposée de la matrice M .

On identifie tout élément de $\mathcal{M}_1(\mathbb{R})$ à un nombre réel.

Partie I : Bases symplectiques

1. Montrer que la dimension de l'espace vectoriel E^* vaut n .
2. Montrer que $\omega(x, x) = 0$ pour tout $\omega \in A(E)$ et pour tout $x \in E$.
3. Soit $\omega \in A(E)$ et $\mathcal{B} = (b_1, \dots, b_n)$ une base de E .
 - a) Montrer qu'il existe une unique matrice $M \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$, dont on précisera les coefficients, telle que pour tout $(x, y) \in E^2$, $\omega(x, y) = X^\top M Y$ où $X, Y \in \mathbb{R}^n$ sont les matrices colonnes représentant respectivement x et y dans la base \mathcal{B} :

$$X = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad Y = \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

On notera alors $M = \text{Mat}_{\mathcal{B}}(\omega)$.

- b) Montrer que M est antisymétrique, c'est-à-dire que $M^T = -M$.
- c) Montrer que l'espace vectoriel $A(E)$ est de dimension 1 lorsque E est de dimension 2.
- d) Montrer l'équivalence entre les trois énoncés suivants.
 - (\mathcal{E}_1) : ω est une forme symplectique sur E .
 - (\mathcal{E}_2) : Pour tout $x \in E \setminus \{0\}$, il existe $y \in E$ tel que $\omega(x, y) \neq 0$.
 - (\mathcal{E}_3) : $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\omega)$ est inversible.

4. Montrer que, s'il existe une forme symplectique sur E , alors E est de dimension paire.

Dorénavant, jusqu'à la fin du problème, n est un entier pair ≥ 2 .

5. Montrer que l'application ω_0 définie par

$$\begin{aligned} \omega_0 : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n &\rightarrow \mathbb{R} \\ (X, Y) &\mapsto X^T J_n Y \end{aligned}$$

est une forme symplectique sur \mathbb{R}^n .

Jusqu'à la fin de cette partie, on fixe une forme symplectique ω sur E . Le but des questions 6 à 9 est de montrer qu'il existe une base \mathcal{B} de E telle que $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\omega) = J_n$

- 6. Traiter le cas où E est de dimension 2.
- 7. Soit F un sous-espace vectoriel de E .
 - a) Montrer que, pour toute forme linéaire $u : F \rightarrow \mathbb{R}$, il existe une forme linéaire $\tilde{u} : E \rightarrow \mathbb{R}$ dont la restriction à F coïncide avec u . On note F^ω le sous-espace vectoriel de E défini par

$$F^\omega = \{x \in E : \forall y \in F, \omega(x, y) = 0\}$$

et ψ_F l'application linéaire définie par

$$\begin{aligned} \psi_F : E &\rightarrow F^* \\ x &\mapsto \varphi_\omega(x)|_F \end{aligned}$$

où $\varphi_\omega(x)|_F$ est la restriction de $\varphi_\omega(x)$ à F .

- b) Montrer que la restriction de ω à $F \times F$ est une forme symplectique sur F si et seulement si $F \cap F^\omega = \{0\}$.
 - c) Quels sont le noyau et l'image de ψ_F ?
 - d) Montrer que $\dim(F) + \dim(F^\omega) = \dim(E)$.
 - e) Montrer que, si la restriction de ω à $F \times F$ est une forme symplectique sur F , alors $E = F \oplus F^\omega$ et la restriction de ω à $F^\omega \times F^\omega$ est une forme symplectique sur F^ω .
8. Montrer par récurrence qu'il existe une base $\tilde{\mathcal{B}}$ de E telle que

$$\text{Mat}_{\tilde{\mathcal{B}}}(\omega) = \begin{pmatrix} J_2 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & J_2 & \ddots & \vdots \\ \vdots & \ddots & \ddots & 0 \\ 0 & \cdots & 0 & J_2 \end{pmatrix}$$

9. Conclure.

Partie II : Réduction simultanée

Dans cette partie on fixe deux formes symplectiques ω et ω_1 sur E .

10. Montrer qu'il existe un unique $u \in \text{GL}(E)$ tel que $\omega_1(x, y) = \omega(u(x), y)$ pour tout $(x, y) \in E^2$.
Montrer alors que u appartient à l'ensemble \mathcal{S} défini par

$$\mathcal{S} = \{u \in \text{GL}(E) : \forall (x, y) \in E^2, \omega(x, u(y)) = \omega(u(x), y)\}.$$

Dans les questions 11 à 16, on suppose que E est de dimension 4.

11. Soit \mathcal{B} une base de E telle que $\text{Mat}_{\mathcal{B}}(\omega) = J_4$. Soit $U \in \mathcal{M}_4(\mathbb{R})$ la matrice de u dans la base \mathcal{B} .

a) Quelle relation y a-t-il entre les matrices J_4 et U ?

b) Montrer qu'il existe $N \in \mathcal{M}_2(\mathbb{R})$ et $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ tels que $U = \begin{pmatrix} N & \alpha J_2 \\ \beta J_2 & N^\top \end{pmatrix}$.

c) Déterminer, en fonction de N, α et β les coefficients du polynôme T défini par $T(X) = \det(N - XI_2) + \alpha\beta$. Montrer que T est un polynôme annulateur de U .

Dans les questions 12 à 16, on suppose que u n'admet aucune valeur propre réelle.

Le but des questions 12 à 16 est de montrer qu'il existe une base $\tilde{\mathcal{B}}$ de $E, r > 0$ et $\theta \in \mathbb{R} \setminus \pi\mathbb{Z}$ tels que

$$\text{Mat}_{\tilde{\mathcal{B}}}(\omega) = J_4 \quad \text{et} \quad \text{Mat}_{\tilde{\mathcal{B}}}(\omega_1) = r \begin{pmatrix} 0 & -R_{-\theta} \\ R_\theta & 0 \end{pmatrix} \quad \text{où} \quad R_\theta = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

12. Montrer que U est diagonalisable sur \mathbb{C} . En déduire qu'il existe $\lambda \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$ et des vecteurs Z et Y de \mathbb{C}^4 linéairement indépendants sur \mathbb{C} tels que $UZ = \lambda Z$ et $UY = \lambda Y$.

13. Soient Z_1, Z_2, Y_1, Y_2 des vecteurs de \mathbb{R}^4 tels que $Z = Z_1 + iZ_2$ et $Y = Y_1 + iY_2$. Soient $(z_1, z_2, y_1, y_2) \in E^4$ de coordonnées respectives Z_1, Z_2, Y_1, Y_2 dans la base \mathcal{B} . Montrer que $\tilde{\mathcal{B}} := (z_1, z_2, y_1, -y_2)$ est une base de E .

14. Montrer que

$$\omega(z_1, z_2) = \omega(y_1, y_2) = 0$$

$$\omega(z_1, y_1) = -\omega(z_2, y_2)$$

$$\omega(z_1, y_2) = \omega(z_2, y_1)$$

15. Montrer que, quitte à remplacer Y par ξY avec $\xi \in \mathbb{C} \setminus \{0\}$ bien choisi, on a $\omega(z_1, y_1) = -1$ et $\omega(z_1, y_2) = 0$.

16. Montrer qu'il existe $r > 0$ et $\theta \in \mathbb{R} \setminus \pi\mathbb{Z}$ tels que $\text{Mat}_{\tilde{\mathcal{B}}}(u) = r \begin{pmatrix} R_\theta & 0 \\ 0 & R_{-\theta} \end{pmatrix}$.

Conclure.

Jusqu'à la fin de cette partie, on ne fait plus d'hypothèse sur la dimension de E ni sur l'endomorphisme u . On considère un polynôme $P \in \mathbb{R}[X]$ annulateur de u et une décomposition $P = P_1 \cdots P_r$, où $r \in \mathbb{N}^*$ et P_1, \dots, P_r sont des polynômes premiers entre eux deux à deux dans $\mathbb{R}[X]$. On note $F_j = \text{Ker}[P_j(u)]$ pour $j = 1, \dots, r$.

17. Montrer que $E = F_1 \oplus \cdots \oplus F_r$ et que F_j est stable par u pour $j = 1, \dots, r$.

18. Montrer que, pour tous j et k appartenant à $\{1, \dots, r\}$ et distincts, on a $F_k \subset F_j^\omega$ et $F_k \subset F_j^{\omega_1}$ (la notation F^ω est définie en question 7).

On dit alors que F_1, \dots, F_r sont deux à deux orthogonaux pour ω et pour ω_1 .

19. En déduire que, pour tout $j \in \{1, \dots, r\}$, les restrictions de ω et ω_1 à $F_j \times F_j$ sont des formes symplectiques sur F_j .

20. On suppose que le polynôme caractéristique de u est à racines au plus doubles dans \mathbb{C} . Montrer que E est la somme directe de sous-espaces de dimension 2 ou 4, deux à deux orthogonaux pour ω et ω_1 , et sur lesquels les restrictions de ω et ω_1 sont des formes symplectiques.